



● 特集

《特集—バリ取り・研磨とロボット》

遠隔協調ロボットシステム「Successor [®] （サクセサー）」を活用した バリ取り工程の取組み	1
川崎重工業株式会社 辻森 俊行	
株式会社豊電子工業におけるバリ取り・研磨工程の技術動向	6
株式会社豊電子工業 松尾 大介	
ロボットの知能化で変わる、バリ取り工程の現場革新	12
株式会社スギノマシン 大坪 雅之	
研削研磨自動化の取組みと成果	17
愛知産業株式会社 川村 真太朗 石川 弘喜	
高精度ロボットによるバリ取り自動化ソリューション 製造現場の未来を拓く品質と生産性の向上	21
JOHNAN株式会社 入江 健志	
バリ取り工程自動化における機械商社の技術的アプローチ Industrial Robot Hub：バリ取りデモとテストについて	25
三井物産マシンテック株式会社 赤石 直也	
バリ取りロボットSler「TAFLINK」のこだわり — ロボットを“道具”として使いこなす —	30
株式会社アラキエンジニアリング 荒木 弥	

● 報告

自動配送ロボットの将来像について	36
経済産業省 小仁所 直輝 国立研究開発法人新エネルギー・産業技術総合開発機構 三浦 一幸	

● 解説

ISO 31101（及びJIS Y 1001）の概要について	42
国立研究開発法人産業技術総合研究所 中坊 嘉宏	

● 新技術

1台のビデオカメラ映像から人間の動作をロボットに学ばせるアルゴリズム	47
東京大学 高御堂 良太 太田 順	

●コーヒーブレイク	自家製担々麺への挑戦	50
	株式会社バイナス 坂口 雅浩	
●研究室紹介	ロボットから人の知能の謎を解き明かす	51
	慶應義塾大学 村田 真悟	
●工業会だより	伝言板	53
	2025年度事業計画	54
	2024年度事業報告	55
	新入会員紹介	58
	統計情報	59
	正会員名簿	62
	機関誌『ロボット』バックナンバー 特集テーマ一覧	63
	次号予告	64

広告目次

一般社団法人日本ロボット工業会／	KEBA Japan株式会社	表 3
株式会社日刊工業新聞社	株式会社安川電機	表 4